

## 기술 설명서 요약본

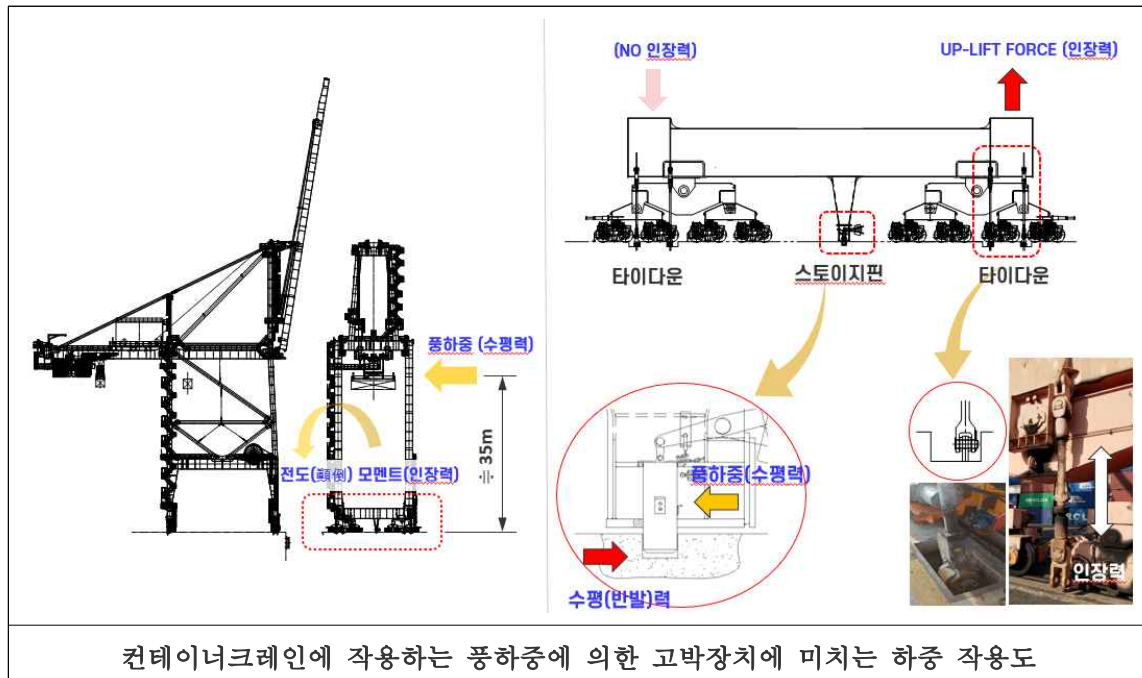
기술명	세계 최초 태풍대비 컨테이너크레인 무인 자동 타이다운장치
기술분류 (대분류/중분류)	항만물류운송기술-하역 및 적재장비 개발 기술
기업명	두택 주식회사

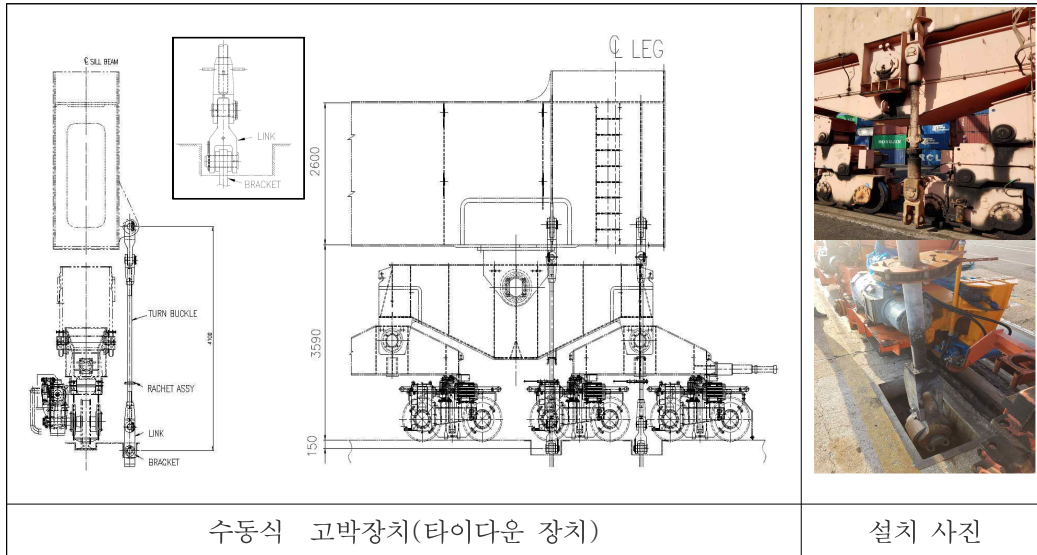
### 기술 개요

#### ■ 신청 기술 주요내용 및 특징

##### 1. 제품 개요

- 고박장치(타이다운장치(Tie-down Assy))란 ?
  - 태풍 내습 시, 컨테이너크레인에는
    - 300톤 이상의 풍하중(Wind Load)
    - 크레인 전복시키려는 전도 모멘트 작용되며,
 전복을 방지하는 핵심 안전장치로서, **법적으로 설치가 의무화되어 있음.**
  - 이같은 수평력과 전도모멘트에 대비한 안전 고정장치로서, 부두 바닥에 위치한 브라켓과 크레인 구조물 사이에, 크레인 본체 구조물과 부두 바닥을 연결하는 수평력에 대비한 스토이지핀장치(Stowage Pin Assy)와 **전도 모멘트(인장력)에 대비한 타이다운장치(Tie-down Assy)**가 동시에 설치되며,
  - 크레인 하부 구조물 사(4) 모서리에, 부두 바닥에 위치한 브라켓과 크레인 구조물 사이에, 길이 조정이 가능한 기계장치를 설치하여, **크레인을 태풍으로부터 전복되지 않고 붙들어 매는 역할을 하는 기계장치를 타이다운장치(Tie-down Assy)라 지칭함.**





• 타이다운장치 중요성

지난 2003년 9월 태풍 “매미”로 인해 부산항 북항 컨테이너크레인의 타이다운장치 브라켓 파손 으로부터 시작된 크레인 6기의 붕괴 사고는 타이다운장치의 중요성을 보여주는 대표적 사례임.



- 주행 레일상태, 주행장치 특성 등으로 인하여, 타이다운장치의 자동화 어려운 특징이 있어, 국내외 모든 크레인용 타이다운정치는 전부 수동식으로 체결/해체하여 사용되고 있음

## 2. 종래 고박장치(타이다운장치) 체결방식과 문제점

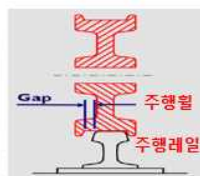
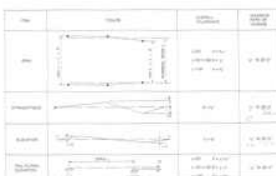
• 고박장치 무인 자동화 결핍들

태풍 시, 일정한 지정 위치에 크레인이 정지함에도 불구하고,

- 주행 레일의 부정렬(不整列) (높이 차이, 스판 차이, 직진도 차이)
- 주행 레일 헤드 폭과 주행 휠 폭 (Tread)간의 Gap 차이

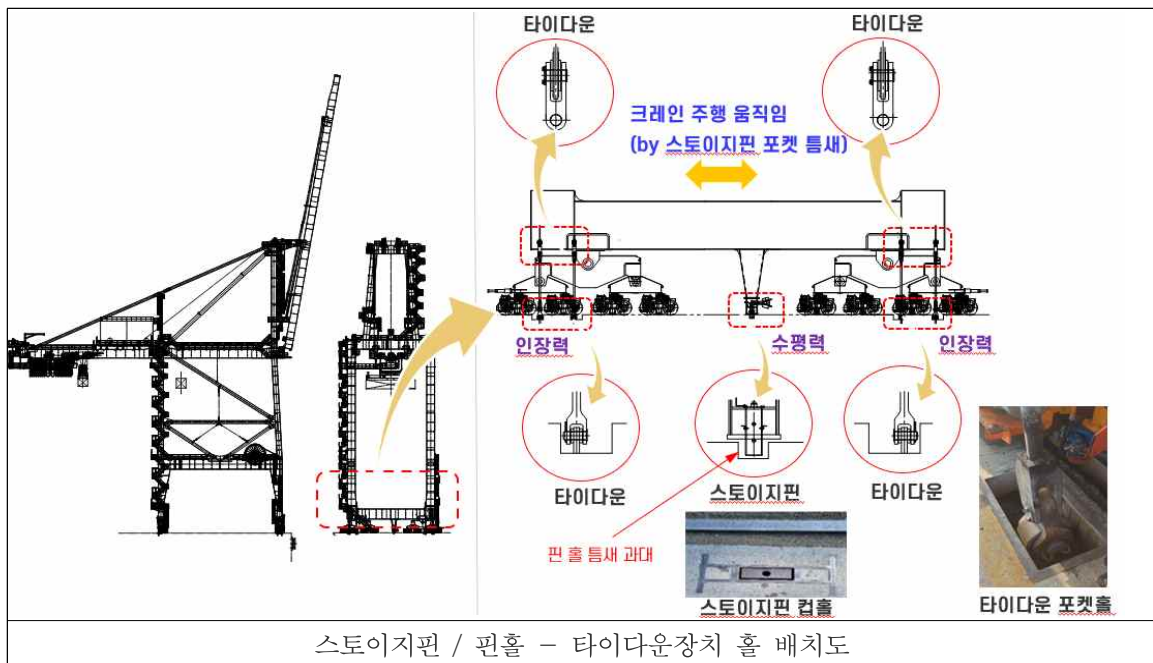
- 주행 정지 시, 부두 바닥 고정 브라켓과 고박장치간의 정지 위치 차이에 의해 발생하는 3축 방향 부정렬(不整列) 발생으로, 무인 자동화 적용 난이하여

국내외 모든 크레인용 타이다운정치는 전부 수동식으로 작업자들이 직접 체결/해체 사용중



- 스토이지 핀과 포켓(핀 홀)간 틈새(Gap) 발생에 기인한 타이다운장치 강도 부족 현상 발생 (크레인 붕괴 사고 발생 우려 상존)

- 주행레일의 부정렬상태 (직진도 차이, 스판 차이), 주행 휠과 레일간의 틈새(Gap)를 고려, 스토이지 핀과 포켓(핀 홀) 간에 틈새(Gap) 발생 필수
- 스토이지 핀이 핀 홀 측면에 접촉되기 전에, 풍하중에 의한 300톤 이상의 수평력이 타이다운장치에 작용하여, 순수 인장력만 작용하도록 설계된 타이다운장치에 인장력 + 모멘트(수평력에 의한)가 작용, 최초 설계 강도를 초과하는 현상 발생  
→ 타이다운장치의 파손 발생 → 크레인 붕괴 사고 발생 우려 상존



- 수동식 고박장치 작업 특성

3축 방향으로 길이 조정 및 회전 각도 조정이 가능하도록 작업자가 인력으로 핀(PIN)을 끼우고 빼는 방식의 체결방식을 적용

- 수동식 고박장치 체결/해체작업에 많은 인력과 시간 투입으로 조업(경제적) 손실 발생

시사점 :

- 상기 비교표는 컨테이너크레인 7대 보유 운영사를 기준으로 산출한 것으로, 국내 약 800대 가까운 컨테이너크레인 보유 상황을 감안하는 경우, 막대한 경제적 손실 발생 예상
- 부산북항과 부산신항 지역에서 근무하고 있는 고박작업 수행 작업자(Lashing Man) 약 2,000명 정도임

• 컨테이너크레인(STS) 고박장치 자동화 전,후 체결 소요 시간 / 작업 안전성 비교

항목	대상	자동화 이전 (BEFORE)	자동화 이후 (AFTER)	자동화 개선효과 (*1)
체결/해체 방식	고박장치 (Tie-down)	수작업 방식	원기어 장착 전기모터 구동 방식	체결 작업소요 시간 단축
		Pin 조립/해체 체결방식	Twist lock Pin 회전(90°) 체결방식	간편한 체결/해체작업
체결작업 소요시간	고박장치 1 SET 기준	15~20분 내외	1~2분 이하 (*2)	
	크레인 1대 기준 (8 set 고박장치)	120분 (2시간) (8set 기준)	1~2분 이하	120분 단축
	터미널 기준 (크레인 7대기준)	840분 (14시간) (8set 기준)	1~2분 이하	840분 단축
체결작업 소요인력	고박장치 1 SET 기준	3~4명	2명 (운전자/확인자)	2명 단축
	크레인 1대 기준 (8 set 고박장치)	24 ~ 32명	2명 (운전자/확인자)	최대 30명 단축
	터미널 기준 (크레인 7대기준)	168 ~ 224명	14명 (운전자/확인자)	최대 210명 단축
작업자 안전	작업자	고중량물 취급으로 작업자 위해 발생	자동화로 위험 요인 원천 배제	작업 안전성 대폭 증대

(\*1) 상기 개선효과(소요시간 및 소요인력)는 체결작업에 대한 효과로서, 해체작업을 고려하여야 하므로,  
실제 개선효과는 2배(체결/해체시간 1,680분 단축, 투입 작업자 최대 420명 단축)로서,  
투입 자원(인력) 최소화를 통하여, 터미널 운전 효율 극대화 및 작업자 안전 확보 가능.  
(\*2) 상기 소요시간은 체결작업에만 소요되는 순 작업시간임.

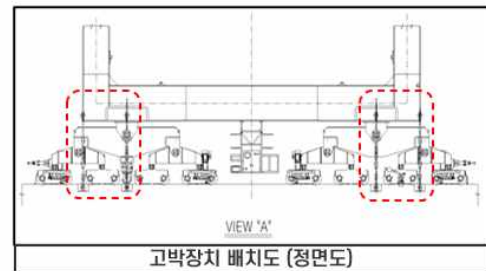
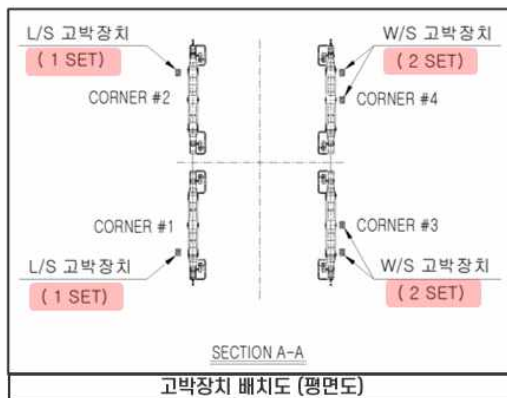
- 작업자 인력(人力)에 의한 체결작업으로, 각 고박장치에 균등 장력(Pre-Tension) 부여 불가로 크레인 붕괴 위험 상존

고중량의 고박장치를 인력으로 조임작업 실시하는 것이 매우 어려운 관계로, 체결된 어느 한측 고박장치는 꼭 조여져 있고, 다른 한측은 느슨하게 조임작업이 이루어진 경우  
→ 꼭 조여진 고박장치에만 과도 장력이 작용 → 고박장치 파손 → 크레인 붕괴

∴ 고박장치 1개 파손 ≡ 고박장치 전체 파손



각 고박장치에  
균등 초기 장력 부여 기능 필수



\* W/S : Water Side  
L/S : Land Side

- 고박장치 검사 및 관리 규정 부재로 크레인 붕괴 사고 발생 상존
  - 해수부 「항만시설장비검사기준」 상 타이다운장치에 대한 검사 관리 규정 없음  
단지, 의무 설치만 규정하고 있으며, 체결방식에 대한 규정 또한 없음





### 3. 무인 자동 고박(타이다운)장치 - 핵심 요소 기술 주요 내용 및 특징

국내외 모든 컨테이너터미널용 크레인에서 사용중인

- 수동식 타이다운장치의 문제점을 개선한, 신 개념의 기술이 탑재된

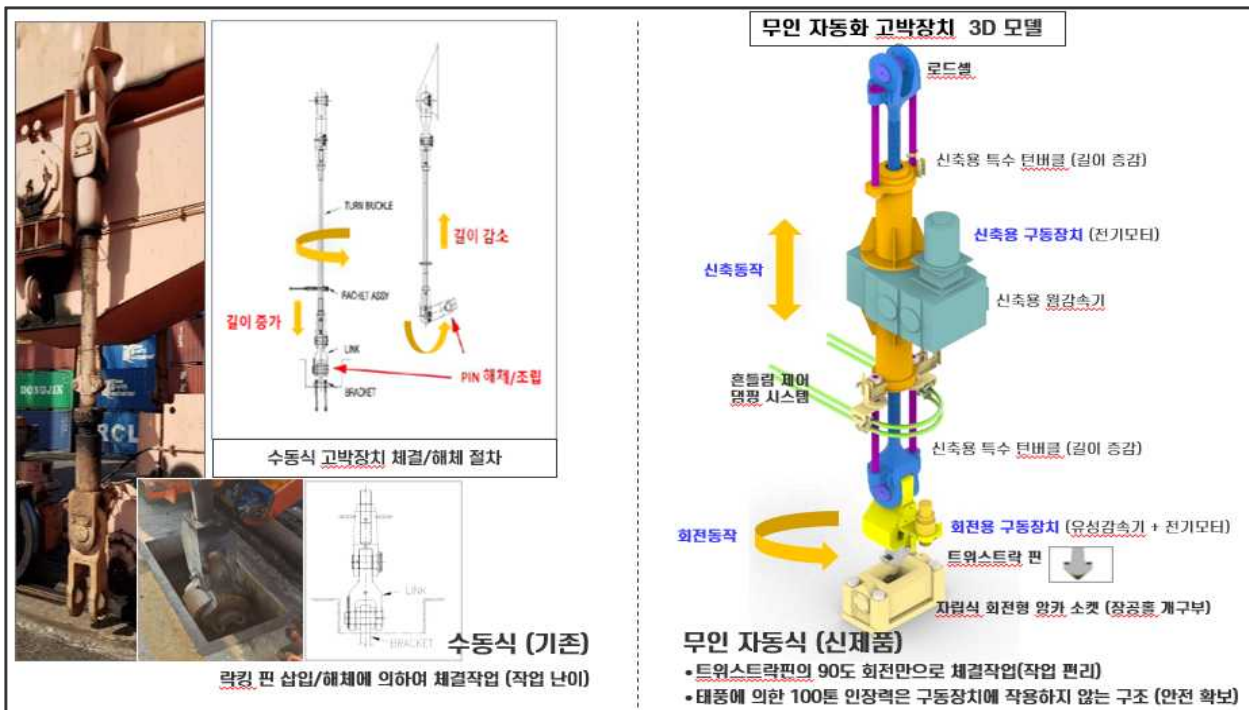
무인으로 고박작업(체결/해체)을 자동으로 수행하는

두택 보유 독자 기술로 개발한 국내외 최초 신기술 및 신개념 제품임.

#### 1) 무인 자동화 가능 전기식 구동장치 (Full Automation) 요소 기술

- 2축 방향 전기식 구동장치 (신축/회전 동작)
  - 신축 장치 : 초소형(20W) 고풍력 유성감속기 (극소형 치형 모듈 1.0 적용) 개발 적용
  - 회전 장치 : 소형(2.2kW) 워엄감속기 개발 적용
- 경량화 및 경제성 극대화 기술 적용
- 운전 제어 (Full Automation) : 상기 신축/회전 구동장치 연계
  - 제어 대상 : 소형 모터(2개) / 위치 센서(6개 : 신축 4, 회전 2) / 로드셀 총 9개
  - 컨테이너크레인 본체 PLC 제어 시스템과 연계 간편 운전 제어 용이
    - . 크레인 본체 주행 모터/브레이크, 휠브레이크, 자동 타이다운장치와 Interlock 제어
    - . 모터 전류 인버터 제어, 체결/해체 동작시간 제어, 제어용 Limit Switch등과 연계 Interlock

❖ 운전제어/모니터링장치와 크레인 본체 PLC 제어 시스템과 연계 병행 제어 가능



#### 2) 자동 센터링 (Auto Centering) 기술

- 3축방향 부정렬(不整列) 변위 기구학적 자동 보정 기능 탑재
- Auto Centering을 위한 별도의 감지 및 구동장치 추가 설치없이,
  - 트위스트라크 핀 / 양카소켓 사이 기구학적 배치에 의하여 센터링 기능 구현
  - 트위스트라크 핀의 하부 경사면과 양카 소켓 장공홀 개구부의 상부 경사면이 접촉 시, 신축 모타 동력에 의하여 전달되는 수직력이 경사면을 따라 수평분력을 발생시켜 자동 센터링 기능 구현

### 3) 초기 설정 장력(Pre-Tension) 균등 조정 기술

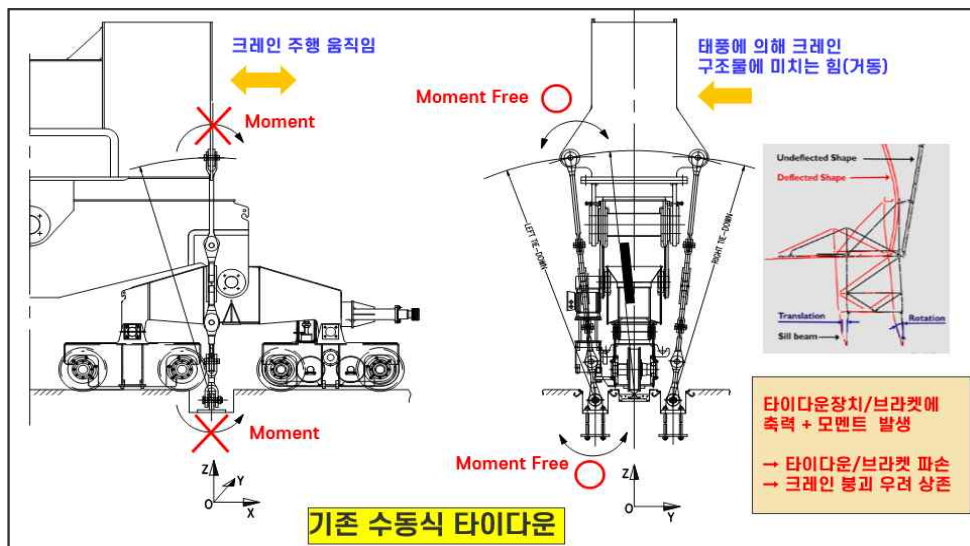
- 크레인에 설치된 6~8개 전체 타이다운장치에 균등한 초기 장력(Pre-tension)을 부여하여, 특정 타이다운장치에 과부하가 부가되지 않도록 하므로써, 타이다운장치 안전성 확보를 통한 크레인 붕괴 사전 방지
- 초기 설정 장력(Pre-Tension) 값 : 5 ton (제어판넬에서 로드셀 Data를 이용, 임의 조정 가능)

### 4) 흔들림 제어 댐핑(Damping) 기술

- 크레인에 매달려 있는 타이다운장치는 크레인의 주행동작에 의한 관성, 바람에 의하여 흔들리는 현상을 발생시키므로, 적절한 탄성계수를 보유한 댐핑장치를 설치하여 흔들림을 제어

### 5) 순수 장력 유지 기술 ( Pure Tension Maintenance Technology )

- 기존 수동식 타이다운장치
  - 1축 방향 회전만 가능한 구조의 연결부 ( Pin + Bracket + Link )
    - . 장력(Tension) 외에 모멘트(Moment) 추가 발생
    - . 장력만 작용하는 것으로 설계된 타이다운장치의 설계 강도 초과 (크레인 붕괴 사고 발생 우려)
- 자동 타이다운장치
  - 2축 방향 회전 가능한 구조의 연결부 (다관절 양카소켓 + 특수 트위스트라크 핀)
    - . 순수 장력(Tension)만 작용
    - . 순수 장력만 작용함에 따른 타이다운장치의 강도 안전성 확보 → 크레인 붕괴 사전 차단



### 6) 타이다운 핀캡홀 내부 이물질 유입 상태 감지 기술

- 컨테이너 부두 핀캡홀 위치별 이물질 유입 상태
  - ❖ 안벽 근접 위치의 핀캡홀이 이물질 유입 심함 (TC측 핀캡홀은 이물질 유입이 상대적으로 덜함)

- **핀킵홀 내부 이물질 유입 상태 감지 센서 설치 방안**

- **핀킵홀 보호 커버 덮혀 있지 않을 시** : 크레인 주행부에 포토센서 고정 설치  
→ 이물질 유입 여부 확인 가능  
(단, 바닷물 오염 시 센서 오동작 발생 우려)
- **핀킵홀 보호 커버 덮혀 있을 시** : 핀킵홀 내부에 초음파 센서 고정 설치  
→ 레벨 감지로 이물질 유입 여부 확인 가능  
(부두 하부 케이블 포설 필요)

- **유입 이물질 청소 작업 실시**

- 현재, 수동식 타이다운장치를 운영하고 있는 모든 컨테이너터미널 핀킵홀 내부 유입 이물질 작업자가 청소 제거 작업 실시 중  
. 대상 : STS 장비의 해측 / 육측 핀킵홀  
→ 안벽에 위치한 해측 타이다운장치 핀킵홀 집중

❖ 무인 자동 타이다운장치가 장착되는 핀킵홀에 유입되는 이물질은 수동식 타이다운장치 경우와 동일하게 발생하는 현상임. 자동 타이다운장치라고 해서, 특별히 이물질 유입이 더 많이 발생하여, 청소 작업 소요 인력이 많아지지 않음

## 7) 성력화 구동장치 요소 기술

- 신장 구동장치 개발 : 모터 + 웜 감속기 w/가이드장치  
. 신장 기능 + 초기 설정 장력(Pre-Tension) 부가 기능
- 체결/해체(회전) 초소형 고회전력 구동장치 개발 : 유성감속기  
. 소형 모듈 감속기 : Module 1.0 기준

## 8) 운전제어/유지보전 모니터링장치 (DOOTECH's Auto Securing Management Sys.) 요소 기술

- 해수부 「항만시설장비검사기준」 상 타이다운장치에 대한 검사 관리 규정 없음  
단지, 의무 설치만 규정하고 있으며, 체결방식에 대한 규정 또한 없음
- 해수부 지정 법정 검사기관 또한 실제 컨테이너크레인에 대한 수시검사 등을 진행하는 과정에서 범규정 미비로, 타이다운 검사 미실시  
→ 태풍 피습 후, 크레인 타이다운장치에 작용한 인장력을 모니터링장치가 기록, 수집, 비교/분석을 통하여, 타이다운장치 구성 부품들의 파단 가능성 및 파손 예상 범위 등 알림 및 경고 기능 추가  
→ 태풍 이후, 타이다운장치의 안전성 여부 확인 및 확보 가능

## 9) 성능 시험 설비 ( Test Facilities ) 요소 기술

- 무인 자동 고박장치의 성능을 시험 및 평가할 수 있는 시험 기능이 탑재된 설비

❖ 실 필드시험 (Field Test - 22열 실물 컨테이너크레인에 장착 시험)과 동일 시험 조건 구현 가능한 시험 설비임.

→ 120회 이상의 자동화 고박작업(체결/해체) 실시를 통한 성능 검증  
(성능 안전성(내구성) 검증 완료 - 년 5회 태풍 시, 24년분 시험 실시 완료)

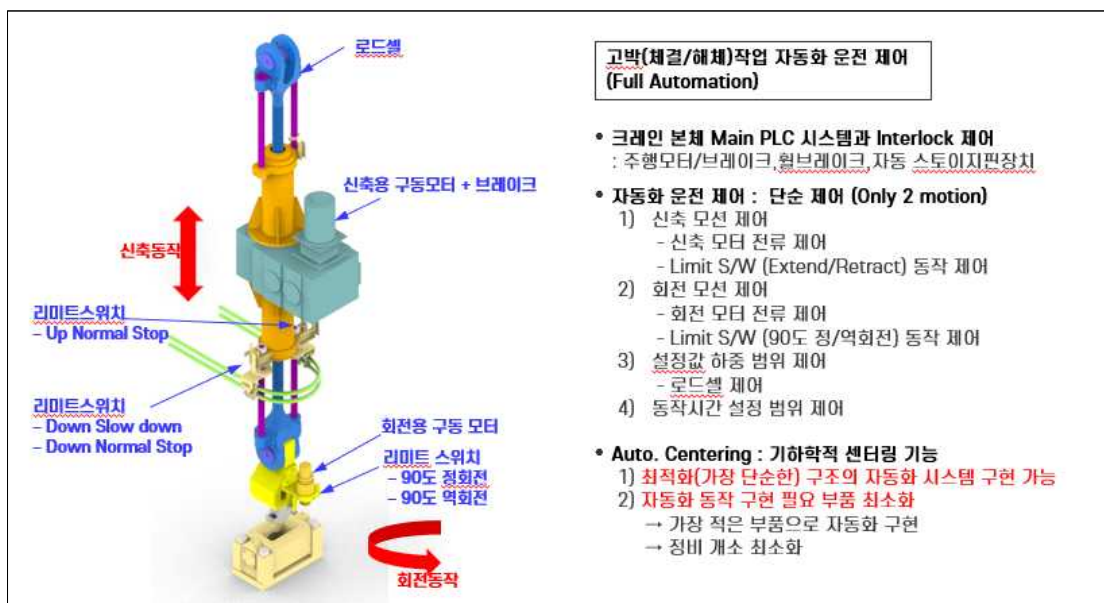


- 성능시험 가능 항목

- 최대 장력 시험 : 100 톤 이상
- 초기 설정장력(Pre-Tension) 발생 시험 : 5 톤 이상
- Duty Cycle 시험 : 체결/해체 전과정 소요시간
- 자동화 동작 시험 : 자동화 운전 가능 여부 (신축/회전/체결.해체)
- Auto Centering 시험

#### 10) 무인 자동 고박장치 운전 제어 기술

- 크레인 본체 Main PLC 시스템과 Interlock 제어 (간편 제어 가능)
- 최적화 (가장 단순한) 구조의 자동화 시스템 구현 가능



#### 4. 무인 자동 고박(타이다운)장치 - 구성도 및 기술 사양

- 무인 자동 타이다운장치 - 구성도

- 무인 자동 고박(타이다운)장치
- 성능시험설비 (Test Facility)
- 운전 제어 및 유지관리 모니터링 장치

		
자동 타이다운장치	성능시험 Test Bed	제어 및 유지관리 모니터링 장치

• 무인 자동 타이다운 장치 - 기술사양

무인자동화 <u>고박(타이다운)장치</u> 시제품 개발 (실 사용 크기의 상용화 수준) : 1 set		
사 양	<ul style="list-style-type: none"> <li>대상 장비</li> <li>최대 허용 장력</li> <li>초기 설정 장력</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 22열 컨테이너크레인(STS)</li> <li>- 100 톤 이상</li> <li>- 5 톤 용</li> </ul>
개발 기술	<ul style="list-style-type: none"> <li>무인 자동화 가능 전기식 구동장치</li> <li>초기 설정 장력(Pre-Tension) 균등 조정 장치</li> <li>AUTO CENTERING 장치</li> <li>구동장치 제어 / 초기 장력 제어 / 유지 보전 관리 장치 (모니터링 장치)</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 길이 조정용 <u>웜기어</u> 신축장치</li> <li>- 체결/해체작업 편의성 개선 <u>트위스트 락 핀</u>(Twist lock pin) 회전장치</li> <li>- 3축 방향 <u>보정력</u>(不整列) 범위 기구학적 자동 보정장치</li> <li>[ <u>트위스트 락 핀</u> + 회전형 자립(自立)식 암카 소켓 + 셀프 자동 각도 조정 <u>힌지장치</u> ]</li> </ul>
<u>고박장치</u> 성능 검증 시험설비(TEST BED) 시제품 개발 : 1 set		
성능 시험 항목	<ul style="list-style-type: none"> <li>최대 장력 발생 여부 시험</li> <li>초기 설정 장력 발생 여부 시험</li> <li>Duty Cycle 시험</li> <li>동작 시험</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>- 100 톤 이상</li> <li>- 5 톤 이상</li> <li>- 체결/해체 전과정 소요 시간</li> <li>- 자동화 (신축 기능 / 회전 기능 / 체결.해체) / Auto Centering 기능</li> </ul>
개발 기술	<ul style="list-style-type: none"> <li>2축 방향 <u>보정력</u> 범위량 제공/조절 기능 탑재</li> <li>최대 발생 장력에 적합한 강도의 구조물</li> </ul>	

\* 상기 개발 사양은 수요처인 컨테이너터미널 관계자와의 협의를 통하여 선정됨

■ 기존 기술과의 차별성

국내외 컨테이너터미널 운영 장비 대부분인 수동식 타이다운장치와  
신기술 적용 무인 자동 타이다운장치와 비교함

- 기존 기술 : 수동식 타이다운장치
- (두택) 개발 적용 신기술 : 무인 자동 타이다운장치

기술 종류	기존 기술 (수동식)	개발 적용 신기술 (두테-자동화)	차 별 성
구동 방식 적용 기술	수동식	초소형 경량화 전기 구동식 (자동화)	<ul style="list-style-type: none"> <li>초소형(25W 용량) 고효율 유성감속기 (극소형 치형 모듈 1.0 적용) 선회장치 개발</li> <li>소형(2.2kW) 워감속기 신축장치 개발 적용에 따른 경제성 및 경량화 증대 구동장치 적용 → 수동식 (최소 4명 작업자) 대비 경제성 (무인 자동화) 증대</li> <li>→ 체결작업 투입인원 절감/조업 낭비시간 단축 (생산성 증대)</li> </ul>
자동 센터링 기술	해당 기능 없음	3축방향 부정렬(不整列) 변위 기구학적 자동 보정 기술	<ul style="list-style-type: none"> <li>별도의 감지 및 구동장치 없이 기하학적 배열에 따른 자동 센터링 기능 구현 → 최적의 성력화 시스템 구현 (구성 부품 및 구조 초간단 구현 가능)</li> <li>→ 경제성 극대화(제작비 절감) / 정비개소 단순 / 조업 안전성 향상 등 기대 효과 극대화</li> </ul>
초기 설정 장력(Pre-Tension) 균등 조정 기술	해당 기능 없음	초기 장력 설정 기능 + 균등 장력 부가 기능	<ul style="list-style-type: none"> <li>크레인에 설치된 전체 타이다운장치에 동일한 초기장력(Pre-tension)부여 → 특정 타이다운장치에 과부하가 발생 방지 → 타이다운장치 안전성 확보</li> <li>컨테이너크레인의 중대 재해 발생(붕괴) 원천 차단 → 크레인 안전성 증대</li> </ul>
흔들림 제어 댐핑 (Damping) 기술	해당 기능 없음	적정 탄성계수 댐핑장치 선정/탑재	<ul style="list-style-type: none"> <li>크레인에 매달린 타이다운장치의 외력에 의한 흔들림 제어 필요. 적정 탄성계수를 보유한 와이어로프 다층 배치 구현</li> <li>타이다운 체결 정밀도 증대 → 조업(체결작업) 안정성 확보/증대</li> </ul>
순수 장력 유지 기술 (Pure Tension Maintenance Technology )	해당 기능 없음	2축 방향 - 모멘트 발생 배제 구조 기술	<ul style="list-style-type: none"> <li>2축 방향 회전 가능한 구조의 연결부 (다관절 양카소켓 + 특수 트위스트락 핀) 구조 개발 적용</li> <li>순수 장력(Tension)만 작용 → 타이다운장치의 강도 안전성 확보 → 크레인 붕괴 사전차단(크레인 안전성 증대)</li> </ul>
순수 장력 유지 기술 (Pure Tension Maintenance Technology )	해당 기능 없음	2축 방향 - 모멘트 발생 배제 구조 기술	<ul style="list-style-type: none"> <li>2축 방향 회전 가능한 구조의 연결부 (다관절 양카소켓 + 특수 트위스트락 핀) 개발 적용</li> <li>순수 장력(Tension)만 작용 → 타이다운장치의 강도 안전성 확보 → 크레인 붕괴 사전차단(크레인 안전성 증대)</li> </ul>
타이다운 핀캡홀 내부 이물질 유입 상태 감지 기술	해당 기능 없음	이물질 유입 감지 기술	<ul style="list-style-type: none"> <li>타이다운 핀캡홀 내부 이물질 유입 상태 감지 → 포토 센서, 초음파 센서를 통한 상태 감지 → 조업 안전성 확보/증대</li> </ul>
운전제어/유지 보전 모니터링 요소 기술	해당 기능 없음	타이다운 과부하 상태 감지 기술	<ul style="list-style-type: none"> <li>항만시설장비검사기준 상 점검 및 관리지침 미비로 점검 미 실시 → 크레인 붕괴사고 발생 우려 상존</li> <li>태풍 피습 후, 크레인 타이다운장치에 작용한 인장력을 모니터링장치가 비교 분석, 구성 부품들의 파단 가능성 및 파손 예상 범위 등 알림 및 경고 기능 → 타이다운장치의 품질성능향상, 안전성 확보</li> </ul>

성능시험설비 (Test Bed)	해당 기능 없음	다양한 성능 검증 시험 실시 가능 구조 기술	· 다양한 성능시험(과부하시험, Duty Cycle, 센터링 시험, 내구성 시험 등) 실시 가능 구조 개발 적용 → 품질 성능 향상, 작업 편의성 향상
----------------------	----------	--------------------------------	---

## 경제·산업적 파급효과

### 1. 타이다운장치 탑재 크레인 (적용개소)

- 컨테이너크레인을 포함하여 육외 안벽에서 운전되는 모든 운반하역장비에  
수동식 고박장치가 탑재 사용되고 있음. (국내 : 수천여대 장비 운전 중)
- 해수부 「항만시설장비검사기준」에 의거 육외 크레인에는 법적 설치 의무사항임



### 2. 국내외 시장 규모 (단위 : 억원)

구 분		현재의 시장규모(2023년)	예상 시장규모(2030년)
세계 시장규모		104,400	41,150
국내 시장규모	항만	1,253	494
	발전소,조선소,제철소 등	835	329
산출 근거		<ul style="list-style-type: none"> <li>- 자동화 타이다운장치 단가 : STS / TC 1기당 300백만원 / 120백만원</li> <li>· STS(QC) 1기당 고박장치 8 set, TC(RMGC) 1기당 고박장치 4 set 기준</li> <li>- 국내 주요 항만 및 철송장 등 컨테이너 사용처 포함 약 738기(STS 204기+TC 534기)추정</li> <li>- 해수부 신항만건설 계획 자료 인용, 2030년까지 부산, 인천 항만에 크레인 329기(STS 55기, TC 274기) 설치 예정</li> <li>- 발전소,조선소,제철소용 운반하역장비 시장은 항만장비 시장의 2/3규모로 추정</li> <li>- 해외 시장규모는 국내시장의 최소 50배 이상으로 추정</li> </ul>	

출처: 1) 국내 주요 항만사 홈페이지 시설보유현황 기준

2) 제2차 해양수산부 신항만건설 기본계획, 2019-2030년

3) STS:컨테이너크레인(Ship to shore crane) - QC  
TC:트랜스퍼크레인(Transfer crane) - ARMGC

### 3. 경제. 산업적 파급효과

- 세계 최초 무인 자동화 고박장치 기술개발 및 상용화를 통한 국내외 시장 진출/선점으로  
국내 경제 활성화
- 세계 최초 무인 자동화 고박장치 시장 진출/선점을 통한 국제적 위상 제고 및 매출 증대에  
따른 지속적인 고용 창출 기대
- 선박 대형화 및 태풍 강도 증가에 따른 고박장치 고증량으로 인한 체결작업시 작업자  
안전 위해 요인 사전 차단
- 자동화를 통하여, 태풍 대비 고박작업에 필요한 작업인력 및 터미널 운전(조업) 손실 최소화

## 지식재산권 및 시험성적

■ 지식재산권

국내 특허		해외 특허		기타(실용신안, 상표, 디자인 등)	
출원: 16 건	등록: 12 건	출원: 1 건	등록: 2 건	출원: 1 건	등록: 1 건
구분	출원번호 (등록번호)	출원일자 (등록일자)	출원명칭 (등록명칭)	출원인 (권리자)	
국내특허출원/등록	출원 2022-0019219 등록(제10-2388177호)	2022.2.15. (2022.4.14.)	태풍대비 컨테이너크레인용 자동화 안전고박시스템 (동일)	두택 주식회사	
국제PCT특허출원	PCT/KR2022/010436	2022.7.18	상 동	두택 주식회사	
일본특허출원	2023-565148	2023.10.23	상동	두택 주식회사	

#### ■ 시험성적

시험기관: 한국산업기술시험원

시험내용:	성능평가항목 시험-세계 최초 개발에 따른 시험규정 미비로, 컨테이너터미널 정비팀과 협의한 시험기준에 의거, 두텍에서 개발한 자체 시험설비를 이용 성능시험 실시
-------	--

시험결과: 통과

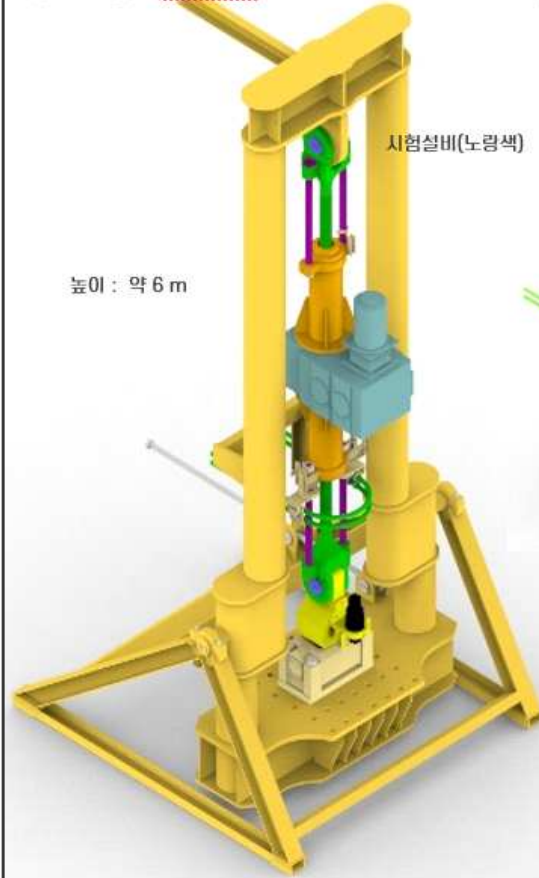
신청 기술 대표 도면 및 시제품 사진 등

## 1. 신청 기술 제품 사진

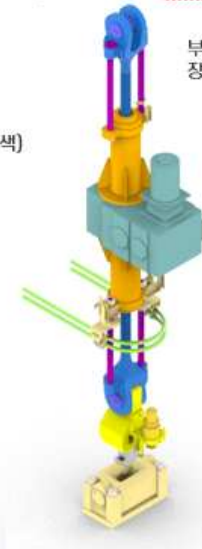




## 무인 자동화 고박장치 시험설비 3D 모델



## 무인 자동화 고박장치 3D 모델

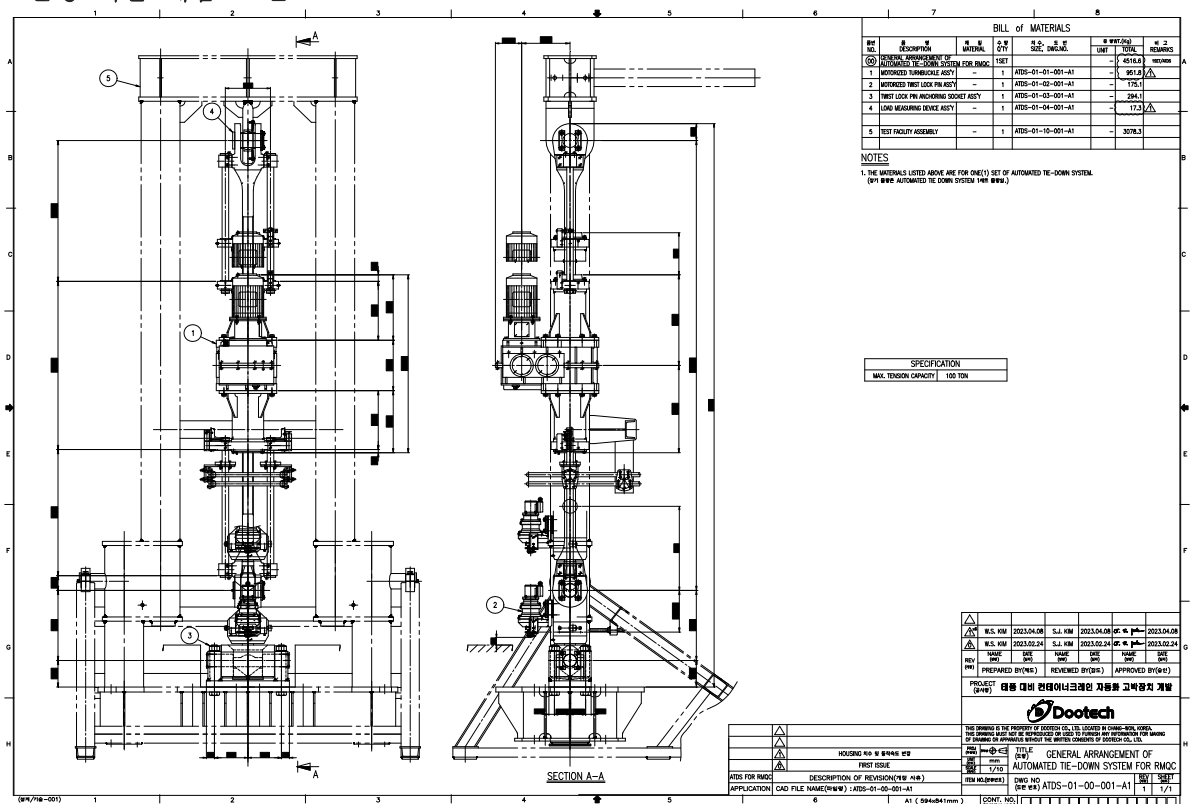


부산항 운영중인 컨테이너크레인에  
장착 사용 가능 상용화 수준 시제품임

## 운전제어/시험/모니터링 장치



## 2. 신청 기술 제품 도면



### 3. Doo SALUS (컨테이너크레인 태풍대비 원격제어 안전 고박시스템) 시연회 실시

- 시연회 실시 일자 : 2023.11.29.~2023.12.15.
- 시연회 참관업체 : 국내외 컨테이너크레인관련 항만공사,운영사,검사기관,제작사 등



### 4. Doo SALUS (컨테이너크레인 태풍대비 원격제어 안전 고박시스템) 홍보 머터리얼 제작

**DooSALUS**  
DooTECH's Container Crane Securing System

○ 컨테이너크레인 태풍 대비 원격제어 안전 시스템

[ DooSALUS : DooTECH's Container Crane Securing Sys. for Storm wind ]

**DooSALUS - CLAMSLS** 케이블릴 무인 자동 고박장치  
**- ATDS** 무인 자동 타이트닝장치  
**- ASPS** 무인 자동 스톱퍼장치

- 국내외 항일  
항동 대비 안전장치 자동화 시스템 개발/보유 업체 - 두텍 주식회사  
2022 - 2023년 제1회 및 제2회 우수 기업
- 불소분 - 방풍 방수 설치 안전장치

**DooSALUS**  
두텍의 산업 안전/환경관련 특화된 스마트 신(기술)제품 및 시스템 Brand

\* SALUS : 안전/복지를 관장하는 로태 신화 예신

- 태풍에 의한 풍하중(300톤 이상)으로,  
- 크레인 전도(轉倒) 붕괴 사고  
- 케이블릴 전원케이블 절단 사고  
중대 재해 발생을 근원 차단하는  
무인 자동화 안전 고박 시스템 ( 3종 )
- 해수부 법정 의무 설치 안전장치
- 세계 최초, 두텍 자체 기술로 개발한 자동화 고박장치  
\* 국내외 모든 컨테이너터미널에 설치된 안전 고박장치는 전부 수동식임

Total Engineering Solution Provider DOOTECH

# DooSALUS - ASPS

DOOTECH's Container Crane Securing System

## ○ 컨테이너크레인 대용 대용 반력 제원 안전 시스템 - 무한 자동 스토리지 시스템 [DooSALUS - ASPS Automatic Storage Pn System]

도오스알루스

도오스알루스

도오스알루스

- 대용, 중용, 소형용 3종류의 크레인제원:
  - 대형용: 최대용량 10000kg (max)
  - 중용용: 최대용량 5000kg (max), 최대높이 100m, 최대속도 100m/min
  - 소형용용: 최대용량 2000kg (max) 최대높이 50m, 최대속도 50m/min
- 무한 자동 스토리지 시스템 (Automatic Storage Pn System) 적용

도오스알루스 자동 스토리지 시스템

- 2종류의 크레인 (대용, 중용) 적용용 무한 자동 스토리지 시스템
- 2종류의 크레인 (중용, 소형) 적용용 무한 자동 스토리지 시스템
- 2종류의 크레인 (대용, 중용) 적용용 무한 자동 스토리지 시스템
- 2종류의 크레인 (중용, 소형) 적용용 무한 자동 스토리지 시스템
- 2종류의 크레인 (대용, 중용) 적용용 무한 자동 스토리지 시스템
- 2종류의 크레인 (중용, 소형) 적용용 무한 자동 스토리지 시스템
- 2종류의 크레인 (대용, 중용) 적용용 무한 자동 스토리지 시스템
- 2종류의 크레인 (중용, 소형) 적용용 무한 자동 스토리지 시스템
- 2종류의 크레인 (대용, 중용) 적용용 무한 자동 스토리지 시스템
- 2종류의 크레인 (중용, 소형) 적용용 무한 자동 스토리지 시스템

整理番号: 3181(100)    PCT/JP2002/010436 (Proof)		일본 특허	
【発明者】	国内番番		
【発明者住所】	FJA(国内)		
【出願の発明】	特許庁長官宛		
【国際出願番号】	PCT/JP2002/010436		
【出願の区分】	特許		
【発明名】			
【発明又は発明所】	大韓民国    慶尚南道昌原市楠山区ウニヒ97番地A13		
【氏名】	107-2702		
【氏名】	パク・ジョンサム		
【発明名】			
【発明又は発明所】	大韓民国    慶尚南道昌原市楠山区岡南第59    109-2703		
【氏名】	カム・ソングェ		
【特許代理人】			
【発明又は発明所】	大韓民国    慶尚南道昌原市江南区東橋路48番地44    612		
【発明又は発明所所属国】	612, 44 Charyong-ro 48beon-gil Uichang-gu, Changwon-si Gyeongnam-gwan-do 51391, Republic of Korea		
【氏名又は氏名】	ドクターテック・カンパニー・リミテッド		
【氏名又は氏名所属国】	DOOTECH CO., LTD.		
【代理人】			
【国際番号】	10124(43)		
【年度番号】			
【氏名又は氏名】	小池    真		
【手数料の表示】			
【振替番号】	0002829		
【振付金額】	JA.000円		
【提出物件の名称】			
【物件名】	明細書の翻訳文    1		
【物件名】	請求書の翻訳文    1		
【物件名】	要約書の翻訳文    1		
【物件名】	図面の翻訳文    1		